Beschreibung

Master-Latchschaltung mit Signalpegelverschiebung für ein dynamisches Flip-Flop

5

Die Erfindung betrifft eine Master-Latchschaltung mit Signalpegelverschiebung für ein dynamisches Flip-Flop, das eine minimale Signalschaltverzögerung aufweist.

- Die US 6,507,228 B2 beschreibt eine taktflankengetriggerte Latchschaltung, die sich für ein hochfrequentes Taktsignal eignet. Die Latchschaltung enthält eine Signalverzögerungsschaltung, die das anlegende Taktsignal um eine bestimmte Zeit verzögert. Ein nachgeschalteter Schaltungsknoten wird abhängig von einem anliegenden Datensignal während eines durch die Verzögerungszeit einstellbaren Zeitfensters geladen.
- Bei digitalen Systemen wird die Rechenleistung aufgrund der Erwärmung des digitalen Systems durch die auftretende Verlustleistung begrenzt. Darüber hinaus begrenzt die Verlustleistung der Bauelemente die Betriebsdauer insbesondere bei mobilen digitalen Systemen.
- Es wurde daher vorgeschlagen, mehrere Betriebsspannungen in-25 nerhalb eines digitalen logischen Blocks einzusetzen, wobei bei den kritischen Signalpfaden eine hohe Betriebsspannung für die Bauelemente zur Verfügung gestellt wird, während bei den unkritischen Signalpfaden die Bauelemente mit einer nied-30 rigen Versorgungsspannung versorgt werden. Durch die niedrige Versorgungsspannung werden insbesondere die dynamischen Verluste, welche quadratisch von der Betriebsspannung abhängen, reduziert. Bei der Verwendung mehrerer Betriebsspannungen ergibt sich jedoch die Problematik, dass es aufgrund der logischen Struktur der Schaltung Signalübergänge zwischen ver-35 schiedenen Spannungsdomänen gibt. Kritisch ist dabei insbesondere der Signalübergang von einem Bereich mit niedriger

Versorgungsspannung zu einem Bereich mit hoher Versorgungsspannung.

Fig. 1 zeigt den Übergang zwischen einem ersten digitalen System, welches mit einer relativ niedrigen Versorgungsspan-5 nung  $V_{\mathtt{A}}$  versorgt wird, zu einem zweiten digitalen System, welches mit einer höheren Versorgungsspannung  $V_{\mbox{\scriptsize B}}$  versorgt wird. Gibt der Inverter  $INV_1$  des ersten digitalen Systems eine logische Null bzw. einen niedrigen Signalpegel über den Ausgang  $A_1$  an den Eingang  $E_2$  des Inverters  $INV_2$  des zweiten 10 digitalen Systems mit hoher Versorgungsspannung  $V_{\text{B}}$  ab, wird der N-Kanaltransistor  $N_2$  gesperrt und der P-Kanaltransistor  $P_2$  geöffnet, so dass von dem Ausgang  $A_2$  ein digitales Ausgangssignal mit einem hohen logischen Signalpegel abgegeben wird. Der Signalpegelhub am Ausgang  $A_2$  entspricht dabei im 15 Wesentlichen der hohen Betriebsspannung  $V_{\text{B}}$ . Liegt am Ausgang  $A_1$  des ersten digitalen Systems ein logisch hoher Signalpegel entsprechend der niedrigen Versorgungsspannung  $V_{\mathtt{A}}$  an, wird der N-Kanaltransistor  $\mathrm{N}_2$  geöffnet. Allerdings sperrt der P-Kanal-Transistor  $P_2$  in diesem Falle nicht vollständig, so 20 dass ein Querstrom bzw. Kurzschlussstrom fließt. Die durch diesen Kurzschlussstrom hervorgerufene Verlustleistung gleichen die Verminderung der Verlustleistung aufgrund der Verwendung mehrerer Betriebsspannungen  $V_{\text{A}},\ V_{\text{B}}$  zum Teil aus und führen sogar dazu, dass die Verlustleistung insgesamt an-25 steigt. Ein weiteres Problem ist, dass aufgrund des Querstromes der Ausgangspegel möglicherweise logisch undefiniert ist.

Zur Vermeidung der Querströme wird daher eine Signalpegelver-30 schiebungsschaltung nach dem Stand der Technik eingesetzt, wie sie in Fig. 2 dargestellt ist. Die Signalpegelverschiebungsschaltung führt zu einer Umwandlung des niedrigen Spannungspegelhubs an der Inverterstufe INV<sub>1</sub> zu einem hohen Spannungspegelhub an der Inverterstufe INV<sub>2</sub>.

Fig. 3 zeigt den schaltungstechnischen Aufbau der Signalpegelverschiebungsschaltung nach dem Stand der Technik. Die

35

Signalpegelverschiebungsschaltung enthält zwei kreuzgekoppelte PMOS-Transistoren, die mit der hohen Betriebsspannung  $V_B$  versorgt werden. Das Eingangssignal, welches von der Inverterstufe INV<sub>1</sub> mit niedriger Betriebsspannung  $V_A$  stammt, wird an einen ersten NMOS-Transistor  $N_3$  und über einen Inverter INV an einen zweiten NMOS-Transistor  $N_4$  angelegt. Gibt die Inverterstufe INV<sub>1</sub> ein logisch hohes Signal ab, schaltet der NMOS-Transistor  $N_3$  durch, und der NMOS-Transistor  $N_4$  wird gesperrt. Gibt die Inverterstufe INV<sub>1</sub> ein logisch niedriges Signal ab, sperrt der NMOS-Transistor  $N_3$  und der NMOS-Transistor  $N_4$  schaltet durch. Durch die Mitkoppelung wird am Ausgang der Signalpegelverschiebungsschaltung ein logisch hohes Signal erzeugt, dessen Signalpegel im Wesentlichen der

3

PCT/EP2004/009853

15

10

5

WO 2005/039050

Die Signalpegelverschiebungsschaltung, wie sie in Fig. 3 dargestellt ist, vermeidet die auftretenden Querströme bei direkter Kopplung der beiden Spannungsdomänen, wie sie bei der in Fig. 1 dargestellten Schaltungsanordnung auftreten.

hohen Betriebsspannung  $V_{\text{B}}$  entspricht.

20

35

Die Signalpegelverschiebungsschaltung nach dem Stand der Technik, wie sie in Fig. 3 dargestellt ist, hat jedoch einige Nachteile. Da der darin enthaltene Inverter INV mit der niedrigen Versorgungsspannung VA versorgt wird und die beiden PMOS-Transistoren P3, P4 mit der hohen Versorgungsspannung VB, müssen die entsprechenden Bauelemente innerhalb der Signalpegelverschiebungsschaltung einen bestimmten Mindestabstand entsprechend den ESD-Designregeln einhalten (ESD: Electrostatic Discharge). Dies führt dazu, dass die Signalpegelverschiebungsschaltung eine relativ hohe Fläche bei der Integration auf einem Chip benötigt.

Ein weiterer Nachteil besteht darin, dass die Signalpegelverschiebungsschaltung der Figur 3 zu einer Signalverzögerung innerhalb des Signalpfades führt, so dass die Rechenleistung des gesamten digitalen Systems abnimmt.

Ein weiterer Nachteil besteht darin, dass die Signalpegelverschiebungsschaltung gemäß Figur 3 eine bestimmte eigene Verlustleistung aufweist, so dass die gesamte Verlustleistung der Schaltung zunimmt.

5

Zur Minimierung der genannten Nachteile wird daher vorgeschlagen, die Signalpegelverschiebungsfunktion in ein flankengetriggertes Flip-Flop zu integrieren. Fig. 4 zeigt ein flankengetriggertes Flip-Flop nach dem Stand der Technik ohne Signalpegelverschiebung. Das flankengetriggerte Flip-Flop 10 enthält eine Master-Latchschaltung und eine Slave-Latchschaltung, die durch ein Transmission-Gate TG bzw. eine Trennschaltung voneinander getrennt sind. Die Trennschaltung TG wird durch ein Taktsignal Clk getaktet. Das flankengetriggerte Flip-Flop weist einen Datensignaleingang D auf, der über 15 eine Inverterstufe mit nachgeschaltetem Transmission-Gate mit der Master-Latchschaltung verbunden ist. Das anliegende Datensignal D wird während eines niedrigen Pegels des Taktsignal Clk in die Master-Latchschaltung eingeschrieben. Gleichzeitig werden die Master-Latchschaltung und die Slave-20 Latchschaltung durch das Transmission-Gate TG voneinander getrennt. Die Master-Latchschaltung ist transparent, d.h. das im Rückkopplungszweig der Master-Latchschaltung vorgesehene Transmission-Gate TG sperrt, so dass die Rückkopplungsschleife aufgetrennt ist. In der Slave-Latchschaltung wird das zu-25 letzt eingeschriebene Datum gehalten und liegt am Ausgang des flankengetriggerten Flip-Flops an. Das letzte Datum D liegt am Ausgang  $Q_{\text{M}}$  der transparenten Master-Latchschaltung an. Bei der nächsten ansteigenden Flanke des Taktsignals Clk wird die Rückkopplungsschleife innerhalb der Master-Latchschaltung ge-30 schlossen, um das letzte Datum D zwischenzuspeichern. Die Master-Latchschaltung und die Slave-Latchschaltung werden durch das Transmission-Gate TG miteinander verbunden, und die Slave-Latchschaltung wird transparent geschaltet, d.h. die Rückkopplungsschleife innerhalb der Slave-Latchschaltung wird 35 aufgetrennt. Das am Ausgang  $Q_{\text{M}}$  der Master-Latchschaltung anliegende Datum wird somit in die transparente Slave-

Latchschaltung überführt und liegt am Ausgang  $A_s$  der Slave-Latchschaltung an. Bei der nächsten fallenden Flanke wird die Master-Latchschaltung wieder von der Slave-Latchschaltung getrennt und die Rückkopplungsschleife innerhalb der Slave-Latchschaltung zum Zwischenspeichern des Datums geschlossen. Die Master-Latchschaltung ist dann transparent zum Einlesen eines neuen Datums D.

Fig. 5 zeigt beispielhaft die Set-up-Zeit t<sub>set</sub> und die HoldZeit t<sub>hold</sub> des in Fig. 4 dargestellten flankengetriggerten
Flip-Flops nach dem Stand der Technik. Eine wesentliche Eigenschaft des flankengetriggerten Flip-Flops ist die durch
das Flip-Flop hervorgerufene Verzögerungszeit, insbesondere
die Verzögerungszeit zwischen der ansteigenden Taktflanke des
Taktsignals Clk und der Gültigkeit des Datums Q am Ausgang
des Flip-Flops, die sogenannte Clock-to-Q-Delay Zeit. Die Setup- und Holdzeiten geben an, wie lange vor bzw. wie lange
nach dem Tanktsignal das einganssignal D gültig sein muss, um
eine bestimmte Clock-to-Q-Delay Zeit einzuhalten.

20

30

35

5

Die Fig. 6 zeigt beispielhaft für eine Technologie das Zeitverhalten des in Fig. 4 dargestellten Flip-Flops nach dem Stand der Technik. Die Verzögerungszeit liegt im normalen Betriebsbereich etwas über

25  $0.8 \times 10^{-10}$  Sekunden.

Zur Vermeidung der Nachteile, die mit einer herkömmlichen Signalpegelverschiebungsschaltung, wie sie in Fig. 3 dargestellt ist, verbunden sind, wurde nach dem Stand der Technik ein statisches Flip-Flop mit Signalpegelverschiebung vorgeschlagen, wie es in Fig. 7 dargestellt ist. Zwischen einem ersten digitalen Datenverarbeitungssystem DIGA, welches mit einer relativ niedrigen Versorgungsspannung VA versorgt wird, und einem zweiten digitalen System DIGB, welches mit einer relativ hohen Versorgungsspannung VB versorgt wird, wird ein dynamisches Flip-Flop mit Signalpegelverschiebung vorgesehen. Das Flip-Flop wird mit einem Taktsignal Clk getaktet und ü-

berführt das ankommenden Datensignal  $D_A$  mit niedrigem Signalpegelhub in ein Ausgangsdatensignal  $D_B$  mit hohem Signalpegelhub.

6

PCT/EP2004/009853

WO 2005/039050

Fig. 8 zeigt das herkömmliche statische Flip-Flop mit Signalpegelverschiebung nach dem Stand der Technik im Detail. Bei
dem Flip-Flop mit Signalpegelverschiebung ist die SlaveLatchschaltung gegenüber einem herkömmlichen flankengetriggerten Flip-Flop, wie es in Fig. 4 dargestellt ist, schaltungstechnisch verändert. Der Ausgang der Master-Latchschaltung ist über ein erstes Transmission-Gate TG<sub>1</sub> mit der Slave-

Latchschaltung verbunden. Der Eingang der Master-Latchschaltung ist über ein zweites Transmission-Gate TG2 jeweils an die Slave-Latchschaltung angeschlossen. Das in die

Master-Latchschaltung eingeschriebene Datensignal  $D_A$  mit niedrigem Signalpegel bzw. das dazu komplementäre Datensignal  $\overline{D_A}$  wird über die beiden Transmission-Gates  $TG_1$ ,  $TG_2$  an die Gate-Anschlüsse von zwei NMOS-Transistoren  $N_5$ ,  $N_6$  angelegt. Ist das Datensignal  $D_A$  mit niedrigem Signalpegelhub logisch

hoch, schaltet der NMOS-Transistor  $N_6$  durch, und der NMOS-Transistor  $N_5$  sperrt. Am Ausgang  $Q_8$  der Slave-Latchschaltung, liegt dann ein logisch niedriger Datenwert  $\overline{D}_B$  an. Ist umgekehrt das Datensignal  $D_A$  logisch niedrig, sperrt der NMOS-Transistor  $N_5$  schaltet durch.

25 Hierdurch liegt am Ausgang  $Q_{\text{S}}$  der Slave-Latchschaltung ein logisch hohes Datum an, welches einen hohen Signalpegel entsprechend der hohen Versorgungsspannung  $V_{\text{B}}$  aufweist.

Durch die Integration der Signalpegelverschiebung in das herkömmliche statische Flip-Flop, wie in Fig. 8 dargestellt,
kann im Vergleich zu einem herkömmlich flankengetriggerten
Flip-Flop, wie es in Fig. 4 dargestellt ist, und einer herkömmlichen Signalpegelverschiebungsschaltung, wie sie in
Fig. 3 dargestellt ist, zwar insgesamt etwas an Chipfläche
und Verlustleistung eingespart werden, doch ergibt sich die
Signalverzögerung weiterhin im Wesentlichen aus der Summe der

Signalverzögerung der Signalpegelverschiebungsschaltung und der durch das Flip-Flop hervorgerufenen Signalverzögerung.

Da das in Fig. 7 und Fig. 8 dargestellte Flip-Flop mit Signalverschiebung nach dem Stand der Technik ebenfalls mit zwei Versorgungsspannungen  $V_A$ ,  $V_B$  versorgt werden muss, sind zudem bestimmte Minimalabstände zwischen den Bauelementen einzuhalten, so dass die Flächeneinsparung relativ gering ist und die Signalverzögerung relativ groß ist.

10

5

Es ist daher die Aufgabe der vorliegenden Erfindung, eine Master-Latchschaltung mit Signalpegelverschiebung für ein dynamisches Flip-Flop zu schaffen, die eine minimale Signalverzögerung aufweist.

15

25

Diese Aufgabe wird erfindungsgemäß durch eine Master-Latchschaltung mit den in Patentanspruch 1 angegebenen Merkmalen gelöst.

Die Erfindung schafft eine Master-Latchschaltung mit Signalpegelverschiebung für ein Flip-Flop, das durch ein Taktsignal (Clk) getaktet wird,

wobei die Master-Latchschaltung aufweist:

eine Signalverzögerungsschaltung, die das anliegende Taktsignal (Clk) mit einer bestimmten Zeitverzögerung ( $\Delta t$ ) verzögert und invertiert, und

einen Schaltungsknoten (LDN), der in einer Aufladephase, wenn das anliegende Taktsignal (Clk) logisch niedrig ist, auf eine Betriebsspannung ( $V_B$ ) aufgeladen wird und der in einer Aus-

wertephase, wenn das anliegende Taktsignal (Clk) und das verzögerte invertierte Taktsignal ( $\overline{Clk_{DELAY}}$ ) logisch hoch sind, abhängig von einem anliegenden Datensignal (D) entladbar ist.

Das Eingangssignal aus der niedrigen Spannungsdomäne  $V_a$  steu- 35 ert dabei nur Transistoren eines Typs (entweder nur P- oder nur N-Kanal) an.

Die erfindungsgemäße Master-Latchschaltung mit Signalpegelverschiebung für ein dynamisches Flip-Flop weist den Vorteil auf, dass das dynamische Flip-Flop lediglich mit einer Betriebsspannung versorgt werden muss.

8

PCT/EP2004/009853

5

10

15

20

25

WO 2005/039050

Hierdurch können die Bauelemente des dynamischen Flip-Flops in einem sehr geringen Abstand zueinander auf dem Chip angeordnet werden. Dies führt dazu, dass die erfindungsgemäße Master-Latchschaltung bzw. das dynamische Flip-Flip mit einem minimalen Flächenbedarf auf dem Chip integrierbar sind.

Aufgrund der minimalen Beabstandung der Bauelemente werden zudem Signallaufzeiten innerhalb der erfindungsgemäßen Master-Latchschaltung bzw. dem erfindungsgemäßen dynamischen Flip-Flop minimiert.

Ein weiterer Vorteil der erfindungsgemäßen Master-Latchschaltung besteht darin, dass eine minimale Anzahl von schaltungstechnischen Bauelementen darin integriert sind, so dass die Verlustleistung der erfindungsgemäßen Master-Latchschaltung ebenfalls minimiert ist.

Bei einer bevorzugten Ausführungsform der erfindungsgemäßen Master-Latchschaltung wird der Schaltungsknoten (LDN) in der Auswertephase entladen, wenn das anliegende Datensignal (D) logisch hoch ist, und der Schaltungsknoten (LDN) wird in der Auswertephase nicht entladen, wenn das anliegende Datensignal (D) logisch niedrig ist.

30 Bei einer bevorzugten Ausführungsform liegt der Schaltungsknoten (LDN) über eine Kapazität (C) an einem Referenzpotenzial (GND) an.

Bei einer ersten Ausführungsform handelt es sich bei dieser 35 Kapazität (C) um eine parasitäre Kapazität.

Bei einer alternativen Ausführungsform wird die Kapazität (C) durch einen vorgesehenen Kondensator gebildet.

Bei einer bevorzugten Ausführungsform der erfindungsgemäßen

Master-Latchschaltung ist der Schaltungsknoten (LDN) mit einem Eingang einer ersten Trennschaltung verbunden, die durch das Taktsignal (Clk) getaktet wird.

Die erste Trennschaltung weist vorzugsweise einen Ausgang 10 auf, der mit einer Slave-Latchschaltung verbunden ist, welcher das Ausgangssignal der Master-Latchschaltung zwischenspeichert.

Der Slave-Latchschaltung ist vorzugsweise ein Inverter nach-15 geschaltet.

Bei einer bevorzugten Ausführungsform ist der Ausgang der ersten Trennschaltung über eine zweite getaktete Trennschaltung an den Eingang der ersten Trennschaltung rückgekoppelt, wobei die zweite Trennschaltung mit dem verzögerten Taktsignal ( $Clk_{DELAY}$ ) getaktet wird.

20

25

30

35

Das Vorsehen der zweiten getakteten Trennschaltung hat den Vorteil, dass nach der Auswertephase die Ladung an dem Schaltungsknoten (LDN) durch die Rückkopplung aktiv auf einem bestimmten Signalpegel gehalten wird.

Ein Absinken des Signalpegels an dem Schaltungsknoten (LDN) beispielsweise aufgrund von Leckströmen oder Rauschen kann hierdurch verhindert werden.

Bei einer weiteren Ausführungsform der erfindungsgemäßen Master-Latchschaltung weist die Master-Latchschaltung am ersten steuerbaren Schalter auf, der durch das invertierte Taktsignal ( $\overline{Clk}$ ) angesteuert wird und der die anliegende Betriebsspannung ( $V_B$ ) an den Schaltungsknoten (LDN) schaltet, wenn das Taktsignal (Clk) logisch niedrig ist.

Bei dem ersten steuerbaren Schalter handelt es sich vorzugsweise um einen PMOS-Transistor.

Bei einer bevorzugten Ausführungsform der erfindungsgemäßen Master-Latchschaltung weist die Master-Latchschaltung einen zweiten steuerbaren Schalter, einen dritten steuerbaren Schalter und einen vierten steuerbaren Schalter auf, die zueinander in Reihe zwischen dem Schaltungsknoten (LDN) und dem Referenzpotenzial (GND) geschaltet sind.

Dabei wird der zweite steuerbare Schalter vorzugsweise durch das verzögerte invertierte Taktsignal ( $\overline{\textit{Clk}_\textit{DELAY}}$ ) angesteuert.

15 Der dritte steuerbare Schalter wird vorzugsweise durch das anliegende Datensignal (D) angesteuert.

20

30

35

Der vierte steuerbare Schalter wird vorzugsweise durch das Taktsignal (Clk) angesteuert.

Bei dem zweiten, dritten und vierten steuerbaren Schalter handelt es sich vorzugsweise um NMOS-Transistoren.

Der zweite, dritte und vierte steuerbare Schalter wird vor-25 zugsweise parallel zu der Kapazität geschaltet.

Bei einer besonders bevorzugten Ausführungsform der erfindungsgemäßen Master-Latchschaltung ist die Zeitverzögerung  $(\Delta T)$  von der Signalverzögerungsschaltung einstellbar.

Dabei ist die Zeitkonstante  $(\tau)$ , mit welcher die Kapazität (C) über die seriell verschalteten Schalter während der Auswertephase entladen wird, wenn das anliegende Datensignal (D) logisch hoch ist, kleiner als die Zeitverzögerung  $(\Delta T)$  der Signalverzögerungsschaltung  $(\tau << \Delta T)$ .

Die Zeitverzögerung ( $\Delta T$ ) der Signalverzögerungsschaltung ist vorzugsweise wesentlich kleiner als die Zeitperiode des Taktsignals (Clk) ( $\Delta T$  <<<  $T_{CLk}$ ).

5 Bei einer bevorzugten Ausführungsform wird die Signalverzögerungsschaltung durch mehrere in Reihe verschaltete Inverterstufen gebildet.

Die Erfindung schafft ferner ein flankengetriggertes Flip10 Flop mit einer Master-Latchschaltung nach Anspruch 1, mit einer Slave-Latchschaltung zum Zwischenspeichern des Ausgangssignals der Master-Latchschaltung und mit einer getakteten Trennschaltung zum Trennen der Master-Latchschaltung von der Slave-Latchschaltung.

15

20

25

Die Erfindung schafft ein dynamisches Flip-Flop mit Signalpegelverschiebung, welches aufweist:

eine Master-Latchschaltung mit

einer Signalverzögerungsschaltung, die das anliegende Taktsignal mit einer bestimmten Zeitverzögerung ( $\Delta T$ ) verzögert und invertiert,

einem Schaltungsknoten, der in einer Aufladephase, wenn das anliegende Taktsignal (Clk) logisch niedrig ist, auf eine Betriebsspannung aufgeladen wird und der in einer Auswertephase, wenn das anliegende Taktsignal (Clk) und das verzögerte

invertierte Taktsignal (Clk) und das verzögerte invertierte Taktsignal (Clk) logisch hoch sind, abhängig von einem anliegenden Datensignal (D) entladbar ist; einer Slave-Latchschaltung zum Zwischenspeichern des Ausgangssignals der Master-Latchschaltung; und mit

30 einer getaktete Trennschaltung zum Trennen der Master-Latchschaltung von der Slave-Latchschaltung.

Dabei steuert das Eingangssignal D nur Transistoren eines einzigen Typs (entweder nur N- oder nur P-Kanal) an.

35

Im Weiteren werden bevorzugte Ausführungsformen der erfindungsgemäßen Master-Latchschaltung mit Signalpegelverschie-

bung für ein dynamisches Flip-Flop unter Bezugnahme auf die beigefügten Figuren zur Erläuterung erfindungswesentlicher Merkmale beschrieben.

## 5 Es zeigen:

30

- Fig. 1 zwei gekoppelte digitale Systeme mit unterschiedlichen Betriebsspannungen nach dem Stand der Technik;
- 10 Fig. 2 die Kopplung zweier digitaler Systeme mit unterschiedlichen Betriebsspannungen durch eine Signalpegelverschiebungsschaltung nach dem Stand der Technik;
- Fig. 3 einen schaltungstechnischen Aufbau einer Signalpegelverschiebungsschaltung nach dem Stand der Technik;
  - Fig. 4 ein flankengetriggertes Flip-Flop nach dem Stand der Technik;
- 20 Fig. 5 ein Diagramm zur Erläuterung der Verzögerungszeit bei einem herkömmlichen flankengetriggerten Flip-Flop nach dem Stand der Technik;
- Fig. 6 das Zeitverhalten eines herkömmlichen Flip-Flops nach 25 dem Stand der Technik;
  - Fig. 7 ein Flip-Flop mit integrierter Signalpegelverschiebung zur Kopplung zweier digitaler Systeme mit unterschiedlicher Betriebsspannung nach dem Stand der Technik;
  - Fig. 8 den schaltungstechnischen Aufbau eines statischen Flip-Flops mit integrierter Signalpegelverschiebung nach dem Stand der Technik;
- Fig. 9 ein erfindungsgemäßes dynamisches Flip-Flop mit integrierter Signalpegelverschiebung zur Kopplung zweier digitaler Systeme gemäß der Erfindung;

- Fig. 10 eine Register-Transferlogik mit mehreren erfindungsgemäßen Flip-Flops mit integrierter Signalpegelverschiebung;
- 5 Fig. 11 den schaltungstechnischen Aufbau einer ersten Ausführungsform der erfindungsgemäßen Master-Latchschaltung mit Signalpegelverschiebung;
- Fig. 12 ein Ablaufdiagramm zur Erläuterung der Funktionsweise 10 der erfindungsgemäßen Master-Latchschaltung;
  - Fig. 13 den schaltungstechnischen Aufbau einer zweiten Ausführungsform der erfindungsgemäßen Master-Latchschaltung;
- Fig. 14 ein Diagramm des Zeitverhaltens der erfindungsgemäßen Master-Latchschaltung beispielhaft für eine Technologie gemäß der zweiten Ausführungsform in Abhängigkeit von der Setupzeit;
- Fig. 15 ein Diagramm des Zeitverhaltens der erfindungsgemäßen Master-Latchschaltung gemäß der zweiten Ausführungsform in Abhängigkeit von der Holdzeit;
- Fig. 16 den schaltungstechnischen Aufbau einer dritten Ausführungsform der erfindungsgemäßen Master-Latchschaltung für ein dynamisches Flip-Flop.
- Fig. 9 zeigt ein dynamisches Flip-Flop 1 gemäß der Erfindung zur Kopplung eines ersten digitalen Systems DIGA mit einer niedrigen Versorgungsspannung VA und einem zweiten digitalen System DIGB mit einer relativ hohen Versorgungsspannung VB. Das dynamische Flip-Flop mit integrierter Signalpegelverschiebung 1 weist einen Taktsignaleingang 2 zum Anlegen eines Taktsignals Clk und einen Datensignaleingang 3 zum Empfangen eines Datensignals DA von dem ersten digitalen System DIGA auf. Das von einer Leitung 4 empfangene Datensignal DA weist entsprechend der relativ niedrigen Versorgungsspannung VA ei-

5

10

15

20

nen relativ niedrigen Signalpegelhub auf. Das erfindungsgemäße dynamische Flip-Flop 1 weist einen Datenausgang 5 auf, der ein Ausgangsdatum  $Q = D_B$  über eine Ausgangssignalleitung 6 an das zweite digitale System  $\mathrm{DIG}_{B}$  abgibt, welches mit einer relativ hohen Versorgungsspannung  $V_{\text{B}}$  versorgt wird. Das abgegebene Datum  $D_{B}$  weist entsprechend der zweiten Versorgungsspannung  $V_{B}$  einen hohen Signalpegelhub auf. Das dynamische Flip-Flop 1 nutzt zudem einen Spannungsversorgungsanschluss 7, der über eine Leitung 8 an der hohen Versorgungsspannung  $V_{\mathtt{B}}$  des zweiten digitalen Systems  $DIG_B$  anliegt. Wie man aus Fig. 9 erkennen kann, wird das erfindungsgemäße dynamische Flip-Flop 1, welches die erfindungsgemäße Master-Latchschaltung enthält, lediglich durch eine Versorgungsspannung  $V_{\mathtt{B}}$  versorgt. Dies bietet den Vorteil, dass die Abstände der Bauelemente innerhalb des dynamischen Flip-Flops 1 minimal gehalten werden können, ohne gegen die ESD-Designregeln zu verstoßen. Der Flächenbedarf des erfindungsgemäßen dynamischen Flip-Flops 1 ist dementsprechend gering. Außerdem ermöglicht das erfindungsgemäße dynamische Flip-Flop einen reduzierten Aufwand bei der Platzierung und Verdrahtung, da nur eine Versorgungsleitung an die Schaltung herangeführt werden muss.

Fig. 10 zeigt eine Registertransferlogik, die mehrere dynamische Flip-Flops zur Signalpegelverschiebung 1-1, 1-2 enthält. Zwischen den erfindungsgemäßen dynamischen Flip-Flops 1 be-25 findet sich die digitale Logik, die aus einer Vielzahl von Gattern besteht. Die Betriebstaktfrequenz  $f_{Clk}$  der Registertransferlogik wird bestimmt durch die Summe der Signalverzögerungszeit der Flip-Flops 1-i und der zwischengeschalteten Logikschaltungen 9-i. Die erfindungsgemäßen dynamischen Flip-30 Flops 1-i weisen eine minimale Signalverzögerungszeit auf, so dass die Summe der Signalverzögerungszeiten innerhalb der Registertransferlogik ebenfalls minimiert wird. Hierdurch wird die Betriebstaktfrequenz  $f_{\text{clk}}$  der gesamten Registertransferlogik erhöht, so dass die Rechnerleistung des gesamten digita-35 len Systems erheblich gesteigert wird.

Fig. 11 zeigt eine erste Ausführungsform eines erfindungsgemäßen dynamischen Flip-Flops 1. Das dynamische flankengetriggerte Flip-Flop 1 enthält eine erfindungsgemäße Master-Latchschaltung 10, eine Slave-Latchschaltung 11 und eine dazwischengeschaltete getaktete Trennschaltung bzw. ein Transmission-Gate 12. Die getaktete Trennschaltung 12 kann z.B. aus einer Inverterstufe mit nachgeschaltetem Transmission-Gate, welches durch das Taktsignal Clk getaktet wird bestehen.

5

30

Die Master-Latchschaltung 10 umfasst eine Signalverzögerungs-10 schaltung 13, die das am Taktsignaleingang anliegende Taktsignal Clk mit einer bestimmten Zeitverzögerung  $\Delta T$  verzögert und invertiert. Die Signalverzögerungsschaltung 13 besteht dabei vorzugsweise aus einer Reihe von seriell verschalteten Inverterstufen 13a, die eine bestimmte Zeitverzögerung  $\Delta T$ 15 hervorruft und einen nachgeschalteten Inverter 13b. Die Master-Latchschaltung 10 enthält einen dynamischen Schaltungsknoten 14, der in einer Aufladephase, wenn das anliegende Taktsignal (Clk) logisch niedrig ist, auf eine Betriebsspannung  $V_{\text{B}}$ , die an dem Anschluss 7 anliegt, aufgeladen wird und 20 der in einer Auswertephase, wenn das anliegende Taktsignal (Clk) und das verzögerte invertierte Taktsignal, welches von der Signalverzögerungsschaltung 13 abgegeben wird, logisch hoch sind, abhängig von dem an dem Anschluss 3 anliegenden Datensignal (D) entladbar ist. Der Schaltungsknoten 14 wird 25 in der Auswertephase entladen, wenn das anliegende Datensignal (D) logisch hoch ist, und umgekehrt wird der Schaltungs-

Bei einer alternativen Ausführungsform kann die Master-Latchschaltung 10 komplementär zu dem in Fig. 11 dargestellten Schaltung aufgebaut werden.

knoten 14 während der Auswertephase nicht entladen, wenn das

anliegende Datensignal (D) logisch niedrig ist.

Der Schaltungsknoten 14 ist über eine Kapazität 15 an ein Referenzpotenzial geschaltet. Bei dem Referenzpotenzial handelt es sich vorzugsweise um Masse (GND). Bei einer ersten Ausfüh-

rung der erfindungsgemäßen Master-Latchschaltung 10 wird die Kapazität 15 durch eine parasitäre Kapazität C gebildet.

Bei einer alternativen Ausführungsform wird die Kapazität C durch mindestens einen vorgesehenen Kondensator gebildet.

5

10

Alternativ kann die Kapazität C durch ein programmierbares Kondensatornetzwerk gebildet werden, was es erlaubt, die Zeitkonstante T zum Aufladen und Entladen des Schaltungsknotens 14 zu programmieren.

Der Schaltungsknoten 14 ist über eine Leitung 16 mit einem Eingang der ersten Trennschaltung 12 verbunden, die durch das Taktsignal Clk zur Ansteuerung des darin enthaltenen Transmission-Gates getaktet wird. Der Ausgang der ersten Trennschaltung 12 wird über eine Leitung 17 mit einem Eingang der Slave-Latchschaltung 11 verbunden, die das Ausgangssignal Qm der Master-Latchschaltung 10 zwischenspeichert. Der Slave-Latchschaltung 11 ist vorzugsweise ein Inverter 18 nachgeschaltet, der das Ausgangssignal Qs der Slave-Latchschaltung 11 invertiert und das Ausgangssignal Q des dynamischen Flip-Flops 1 am Ausgang 5 des Flip-Flops 1 abgibt.

Die Master-Latchschaltung 10 weist einen ersten steuerbaren Schalter 19 auf, der durch das invertierte Taktsignal ( $\overline{\it Clk}$ ) 25 angesteuert wird. Der Taktsignaleingang 2 des Flip-Flops 1 über eine Leitung 20 mit einem Inverter 21 zur Invertierung des Taktsignals Clk verbunden. Der Inverter kann jedoch entfallen, wenn für den Schalter 19 ein entsprechender Transsistortyp (hier P-Kanal) eingesetzt wird. Der Ausgang des In-30 verters 21 ist über eine Leitung 22 mit dem Steuereingang des Schalters 19 verbunden. Bei dem steuerbaren Schalter 19 handelt es sich vorzugsweise um einen PMOS-Transistor. Wenn das Taktsignal Clk logisch niedrig ist, schaltet der PMOS-Transistor 19 durch und verbindet den Betriebsspannungsan-35 schluss 7 mit dem dynamischen Knoten 14, so dass dieser auf

die Betriebsspannung  $V_{\text{B}}$  während der Aufladephase aufgeladen wird.

Die Signalverzögerungsschaltung 13 ist ausgangsseitig über 5 eine Leitung 23 mit einem zweiten steuerbaren Schalter 24 verbunden, bei dem es sich vorzugsweise um einen NMOS-Transistor handelt.

Das am Datensignaleingang 3 anliegende Datensignal D wird über eine Leitung 25 direkt an den Steuereingang eines weiteren steuerbaren Schalters 26 angelegt, bei dem es sich ebenfalls vorzugsweise um einen NMOS-Transistor handelt. Das am
Taktsignaleingang 2 anliegende Taktsignal Clk steuert über
eine interne Leitung 27 einen dritten steuerbaren Schalter
28, der vorzugsweise ebenfalls als NMOS-Transistor implementiert ist. Die NMOS-Transistoren 24, 26, 28 sind zueinander
in Reihe geschaltet. Dabei sind sie zwischen dem dynamischem
Schaltungsknoten 14 und dem Referenzpotenzial GND in Serie
verschaltet.

Die Reihenschaltung der drei NMOS-Transistoren 24, 26, 28 ist parallel zu der vorhandenen Kapazität 15 verschaltet.

In der Aufladephase wird die Kapazität 15 über den PMOS25 Transistor 19 mit einer bestimmten Zeitkonstante \(\tau\_{\text{Auflade}}\), die sich aus dem Produkt der Kapazität des Kondensators 15 und dem Umschaltwiderstand R<sub>S1</sub> des PMOS-Transistors ergibt:

$$\tau_{\text{Auflade}} = R_{19} \cdot C_{15} \tag{1}$$

20

30

In der Auswertephase wird der dynamische Schaltungsknoten 14 in einem bestimmten Zeitfenster, wenn das anliegende Taktsignal Clk und das verzögerte invertierte Taktsignal ( $\overline{Clk}_{DELAY}$ ) logisch hoch sind, in Abhängigkeit von dem anliegenden Datensignal D entladen, wenn das Datensignal D logisch hoch ist, und nicht entladen, wenn das Datensignal D logisch niedrig ist. Das Zeitfenster wird durch die Zeitverzögerung  $\Delta T$  der

Signalverzögerungsschaltung 13 bestimmt. Dabei ist die Verzögerungszeit  $\Delta T$  vorzugsweise einstellbar.

Die Entladung des dynamischen Knotens 14 für den Fall, dass das anliegende Datensignal innerhalb des Zeitfensters logisch hoch ist, erfolgt mit einer Entladezeitkonstante \tau\_{Entlade}, die durch das Produkt der Durchschaltwiderstände der in Reihe geschalteten NMOS-Transistoren 24, 26, 28 und der Kapazität des Kondensators 15 bestimmt ist:

10

$$\tau_{\text{Entlade}} = (R_{24} + R_{26} + R_{28}) \cdot C_{15} \tag{2}$$

Die Signalverzögerungszeit  $\Delta T$  der Signalverzögerungsschaltung 13 wird so gewählt, dass sie erheblich größer ist als die Entladezeitkonstante  $\tau_{\rm Entlade}$ 

$$\Delta T >> \tau_{\text{Entlade}}$$
 (3)

Darüber hinaus muss gewährleistet sein, dass die Signalverzögerungsschaltung 13 erheblich geringer ist als die Taktperiode  $T_{\text{Clk}}$  des anliegenden Taktsignals Clk.

$$\Delta T \ll T_{Clk}$$
 (4)

25

30

Das am dynamischen Schaltungsknoten 14 anliegende Datensignal  $Q_M$  wird in der nachgeschalteten Slave-Latchschaltung 11 zwischengespeichert. Die Slave-Latchschaltung 11 enthält einen Inverter 11a, dessen Ausgang über eine Trennschaltung 11b über den Eingang des Inverters 11a rückgekoppelt ist. Die Trennschaltung 11b enthält einen Inverter mit integriertem Transmission-Gate, welche durch das invertierte Taktsignal  $\overline{Clk}$  angesteuert wird.

Die Fig. 12a-12f zeigen Signalabläufe zur Erläuterung der Funktionsweise des erfindungsgemäßen Flip-Flops 1 mit integrierter Signalpegelverschiebung.

- Fig. 12a zeigt den Signalverlauf am Taktsignaleingang 2 des dynamischen Flip-Flops 1.
- 5 Fig. 12b zeigt das an den Inverter invertierte Taktsignal  $\overline{\mathit{Clk}}$  .
- Fig. 12c zeigt das durch die Signalverzögerungsschaltung 13 signalverzögerte invertierte Taktsignal  $\overline{Clk_{DELAY}}$ , welches den 10 NMOS-Transistor 24 ansteuert.
  - Fig. 12d zeigt beispielhaft ein an dem Datensignaleingang 3 anliegendes Datensignal D.
- 15 Fig. 12e zeigt den zugehörigen Signalverlauf am dynamischen Schaltungsknoten LDN (Logic Decision Node).

20

25

35

schaltet.

Fig. 12f zeigt den Signalverlauf am Signalausgang 5 des erfindungsgemäßen dynamischen Flip-Flops 1.

Zum Zeitpunkt  $t_1$  weist das Taktsignal Clk eine ansteigende Signalflanke auf, so dass der NMOS-Transistor 28 durchschaltet. Innerhalb eines Zeitfensters, welches durch die Signalverzögerungszeit  $\Delta T$  der Signalverzögerungsschaltung 13 bestimmt wird, ist auch der NMOS-Transistors 24 noch durchge-

Während des Zeitfensters ΔT ist das Datensignal D logisch hoch, so dass auch der mit in Reihe geschaltete NMOS
30 Transistor 26 durchgeschaltet ist. Der Logic Decision Node (LDN) 14 wird über die in Reihe geschalteten NMOS
Transistoren 24, 26, 28 mit der Entladezeitkonstante τ<sub>Entlade</sub> entladen. Man erkennt in Fig. 12e, dass der Knoten 14 während des Zeitfensters ΔT entladen wird.

Zum Zeitpunkt  $t_2$  weist das Taktsignal Clk eine fallende Signalflanke auf, so dass der NMOS-Transistor 28 gesperrt wird.

Gleichzeitig schaltet der PMOS-Transistor 19 durch, so dass der dynamische Schaltungsknoten 14 auf die Betriebsspannung  $V_B$  mit einer Aufladezeitkonstante  $\tau_{Auflade}$  aufgeladen wird. Der Schaltungsknoten 14 bleibt bis zum nächsten Zeitfenster zum Zeitpunkt  $t_3$  aufgeladen. Zum Zeitpunkt  $t_3$  wird erneut ein Zeitfenster zum Schließen der beiden NMOS-Transistoren 24, 28 geöffnet. Bei dem dargestellten Beispiel ist zu diesem Zeitpunkt das Datensignal D logisch niedrig, so dass der NMOS-Transistor 26 offen bleibt und somit keine Entladung des Kondensators 15 erfolgt. Zum Zeitpunkt  $t_5$  wird erneut ein Zeitfenster  $\Delta T$  geöffnet, wobei der Schaltungsknoten 14 aufgrund des logisch hohen Datensignals D entsprechend entladen wird.

5

10

35

Wie man aus Fig. 11 erkennen kann, ist die Signalverzögerungszeit des erfindungsgemäßen Flip-Flops 1, d.h. die Signalverzögerung zwischen der ansteigenden Signalflanke des
Taktsignals Clk und dem Zeitpunkt, an dem das Datensignal am
Ausgang 5 des Flip-Flops 1 anliegt, sehr gering. Dabei ist
die Signalverzögerungszeit deutlich geringer als die Summe
der Signalverzögerungszeiten eines herkömmlichen Flip-Flops
mit einer Standardsignalpegel-Verschiebungsschaltung, wie sie
in Fig. 3 dargestellt ist.

Ein weiterer Vorteil der in Fig. 11 dargestellten ersten Ausführungsform des erfindungsgemäßen Flip-Flops 1 bzw. der erfindungsgemäßen Master-Latchschaltung 10 besteht darin, dass
lediglich eine Versorgungsspannung VB vorgesehen werden muss.
Die Beabstandung der Bauelemente kann daher entsprechend gering sein, so dass der Flächenbedarf des erfindungsgemäßen
Flip-Flops 1 bei Integration auf einem Chip ebenfalls gering
ist. Das Vorsehen lediglich einer Versorgungsspannung VB zur
Versorgung des erfindungsgemäßen Flip-Flops 1 führt ferner zu
einer Minimierung des schaltungstechnischen Aufwandes zur
Verdrahtung des Flip-Flops mit der Versorgungsspannung.

Bei einer alternativen Ausführungsform der Master-Latch-Schaltung 10 ist der steuerbare Schalter 24 ein PMOS-

Transistor und die steuerbaren Schalter 26, 28 werden durch NMOS-Transistoren gebildet. Der Vorteil dieser Ausführungsform besteht darin, dass eine Invertierung des verzögerten Taktsignals  $Clk_{DELAY}$  nicht notwendig ist, so dass der Inverter 13 b entfällt.

Das erfindungsgemäße dynamische Flip-Flop 1 führt in der Regel eine Signalpegelerhöhung des anliegenden Datensignals durch.

10

5

Alternativ kann das erfindungsgemäße Flip-Flop auch eine Signalpegelerniedrigung des anliegenden Datensignals für nachgeschaltete Datensysteme herbeiführen. Der Logic
Decision Node 14 speichert die zugeführte Dateninformation
während einer halben Taktphasen T<sub>Clk</sub>/2. Hierdurch wird das erfindungsgemäße dynamische Flip-Flop 1 besonders schnell und
verbraucht dabei nur eine geringe Fläche.

Fig. 13 zeigt eine zweite Ausführungsform des erfindungsgemä-20 ßen dynamischen Flip-Flops 1.

Bei der in Fig. 13 dargestellten Ausführungsform ist der Ausgang 17 der ersten Trennschaltung 12 über eine zweite getaktete Trennschaltung 29 an den Eingang der ersten Trennschaltung 12 rückgekoppelt. Dabei enthält die zweite Trennschal-25 tung 29 einen Inverter und ein nachgeschaltetes Transmission-Gate, welches mit dem verzögerten Taktsignal  $Clk_{DELAY}$  getaktet wird. Durch das Vorsehen der zweiten Trennschaltung 29 wird erreicht, dass die Ladung an dem Schaltungsknoten 14 aktiv auf dem aktuellen Spannungspegel gehalten wird. Liegt an dem 30 Schaltungsknoten 14 ein hoher Spannungspegel an, kann es vorkommen, dass durch Leckströme oder Störsignale die Spannung an diesem Schaltungsknoten 14 abnimmt. Durch die Rückkopplung mittels der Trennschaltung 29 wird erreicht, dass die Ladung 35 aktiv auf dem hohen Spannungspegel gehalten wird. Der Logic Decision Node 14 speichert die Dateninformation nur während des Transparenzfensters  $\Delta T$ , d.h. solange das Eingangssignal

eingelesen wird. Während der Einlesephase erfolgt keine Rück-kopplung durch die Trennschaltung 29.

Fig. 14 zeigt die Signalverzögerung des erfindungsgemäßen dynamischen Flip-Flops gemäß der zweiten Ausführungsform, wie
sie in Fig. 13 dargestellt ist, in Abhängigkeit von der Setup-Zeit für zwei unterschiedliche Eingangsspannungspegel. Wie
man durch Vergleich der Fig. 14 mit der Fig. 6 erkennen kann,
ist die Signalverzögerungszeit des erfindungsgemäßen dynamischen Flip-Flops 1 gemäß der zweiten Ausführungsform geringer
als die Signalverzögerungszeit eines herkömmlichen StandardFlip-Flops.

Fig. 15 zeigt die Abhängigkeit der Signalverzögerung des erfindungsgemäßen dynamischen Flip-Flops 1 gemäß der zweiten
Ausführungsformen, wie es in Fig. 13 dargestellt ist, für unterschiedliche Hold-Zeiten für drei verschiedene Eingangsspannungspegel. Wie man durch Vergleich mit Fig. 6 erkennen
kann, ist die Signalverzögerung des erfindungsgemäßen Flip20 Flops 1 im Vergleich zu einem Standard-Flip-Flop geringer.

Fig. 16 zeigt eine dritte Ausführungsform der erfindungsgemäßen Master-Latchschaltung 10. Bei der in Fig. 16 dargestellten dritten Ausführungsform weist die Master-Latchschaltung 10 nicht mehr drei in Reihe geschaltete NMOS-Transistoren 24, 25 26, 28 auf, sondern lediglich einen NMOS-Transistor 30, der über eine Steuerleitung 31 von einer Logikschaltung 32 angesteuert wird. Die Logikschaltung 32 verknüpft logisch das Taktsignal Clk, welches an dem Taktsignaleingang 2 anliegt, das Datensignal D, welches an dem Datensignaleingang 3 an-30 liegt, und das durch die Signalverzögerungsschaltung 13 verzögerte und invertierte Taktsignal ClkDELAY. Wenn das anliegende Taktsignal Clk und das verzögerte invertierte Taktsignal  $\overline{\mathit{Clk}_{\mathit{DELAY}}}$  sowie das anliegende Datensignal D alle logisch hoch sind, wird der NMOS-Transistor 30 durch die Logikschal-35 tung 32 durchgeschaltet, so dass die Kapazität 15 in der Auswertephase entladen wird. Die Logikschaltung 32 besteht bei

dieser Ausführungsform aus einer logischen UND-Verknüpfung der drei anliegenden Signale.

Die erfindungsgemäßen dynamischen Flip-Flops 1, wie sie in den Fig. 11, 13, 16 dargestellt worden sind, weisen eine sehr 5 geringe Signalverzögerungszeit auf. Bestehen bei einem komplexen digitalen System mehrere parallel verlaufende Signalpfade, bildet der längste Signalpfad einen kritischen Signalpfad. Der zeitkritische Signalpfad wird mit einer hohen Versorgungsspannung  $V_{\text{B}}$  mit Spannung versorgt. Die übrigen Sig-10 nalpfade werden, um Energie zu sparen, mit einer relativ niedrigen Versorgungsspannung  $V_{\mathtt{A}}$  mit Spannung versorgt. Damit am Ausgang der mit niedriger Spannung versorgten unkritischen Signalpfade ebenfalls ein hoher Spannungspegel anliegt, werden innerhalb der nicht kritischen Signalpfade Flip-Flops mit 15 integrierter Signalpegelverschiebungsfunktion eingesetzt, wie es beispielsweise in Fig. 8 dargestellt ist. Weist ein unkritischer Pfad nur eine geringfügig kürzere Signalverzögerung als der kritische Signalpfad auf, kann nach dem Stand der Technik ein derartiges Flip-Flop mit integrierter Signalpe-20 gelerhöhung nicht eingesetzt werden, da aufgrund der relativ hohen Signallaufzeitverzögerung des Flip-Flops die Signallaufzeit des unkritischen Signalpfades bei Einsetzen des Flip-Flops über der gesamten Signallaufzeit des kritischen 25 Signalpfades liegt.

Mit dem erfindungsgemäßen dynamischen Flip-Flop 1 ist es möglich, auch zeitunkritische Signalpfade, deren Signallaufzeit nur unwesentlich unterhalb der Signallaufzeit des kritischen Signalpfades liegt, ebenfalls mit einem erfindungsgemäßen Flip-Flop 1 zur Signalpegelerhöhung zu versehen, da das erfindungsgemäße Flip-Flop 1 nur eine sehr geringe Signallaufzeit aufweist und somit die Signallaufzeit des unkritischen Signalpfades nur sehr geringfügig erhöht, so dass sie immer noch unterhalb der gesamten Signallaufzeit des kritischen Signalpfades liegt. Ein Vorteil des erfindungsgemäßen dynamischen Flip-Flops 1 für die Signalpegelerhöhung besteht daher

30

35

darin, dass die Anzahl der unkritischen Signalpfade, die mit einer niedrigen Versorgungsspannung  $V_A$  versorgt werden können, erheblich gesteigert werden kann.

- Das erfindungsgemäße dynamische Flip-Flop 1 funktioniert für einen weiten Bereich von Eingangsspannungen und unterscheidet sich dadurch von herkömmlichen Signalpegelverschiebungsschaltungen, die oft nur einen engen Spannungsbereich erlauben.
- Das erfindungsgemäße dynamische Flip-Flop 1 zeichnet sich durch eine geringe Signalverzögerung, einen geringen Chipflächenbedarf und eine sehr geringe Verlustleistung aus.

## Bezugszeichenliste

10 8 Versorgungsspannungsleitung 9 Digitale Logik 10 Master-Latchschaltung 11 Slave-Latchschaltung 12 Trennschaltung		1	Dynamisches Flip-Flop
4 Leitung 5 Datenausgang 6 Leitung 7 Versorgungsspannungsanschlu 10 8 Versorgungsspannungsleitung 9 Digitale Logik 10 Master-Latchschaltung 11 Slave-Latchschaltung 12 Trennschaltung 13 Signalverzögerungsschaltung 13a Inverterkette 13b Inverterstufe 14 Dynamischer Knoten 15 Kapazität 20 16 Leitung 17 Leitung 18 Inverter 19 Steuerbarer Schalter 20 Leitung 21 Inverter 22 Steuerleitung 23 Steuerleitung 24 Steuerbarer Schaltung 30 26 Steuerbarer Schaltung 27 Steuerleitung 28 Steuerbarer Schaltung 29 Kopplungstrennschaltung 30 Steuerbarer Schalter 35 31 Steuerleitung		2	Taktsignaleingang
5 Datenausgang 6 Leitung 7 Versorgungsspannungsanschlu 10 8 Versorgungsspannungsleitung 9 Digitale Logik 10 Master-Latchschaltung 11 Slave-Latchschaltung 12 Trennschaltung 13 Signalverzögerungsschaltung 13a Inverterkette 13b Inverterstufe 14 Dynamischer Knoten 15 Kapazität 20 16 Leitung 17 Leitung 18 Inverter 19 Steuerbarer Schalter 20 Leitung 25 21 Inverter 22 Steuerleitung 23 Steuerleitung 24 Steuerbarer Schaltung 25 Steuerleitung 30 26 Steuerbarer Schaltung 27 Steuerleitung 28 Steuerbarer Schaltung 29 Kopplungstrennschaltung 30 Steuerbarer Schalter 35 31 Steuerleitung	5	3	Datensignaleingang
6 Leitung 7 Versorgungsspannungsanschlu 10 8 Versorgungsspannungsleitung 9 Digitale Logik 10 Master-Latchschaltung 11 Slave-Latchschaltung 12 Trennschaltung 13 Signalverzögerungsschaltung 13a Inverterkette 13b Inverterstufe 14 Dynamischer Knoten 15 Kapazität 20 16 Leitung 17 Leitung 18 Inverter 19 Steuerbarer Schalter 20 Leitung 25 21 Inverter 22 Steuerleitung 23 Steuerleitung 24 Steuerbarer Schaltung 25 Steuerleitung 30 26 Steuerbarer Schaltung 27 Steuerleitung 28 Steuerleitung 29 Kopplungstrennschaltung 30 Steuerbarer Schalter 35 31 Steuerleitung		4	Leitung
Versorgungsspannungsanschlu Versorgungsspannungsleitung Digitale Logik 10 Master-Latchschaltung 11 Slave-Latchschaltung 12 Trennschaltung 13 Signalverzögerungsschaltung 13a Inverterkette 13b Inverterstufe 14 Dynamischer Knoten 15 Kapazität 20 16 Leitung 17 Leitung 18 Inverter 19 Steuerbarer Schalter 20 Leitung 21 Inverter 22 Steuerleitung 23 Steuerleitung 24 Steuerbarer Schaltung 25 Steuerleitung 26 Steuerbarer Schaltung 27 Steuerleitung 28 Steuerleitung 29 Kopplungstrennschaltung 30 Steuerbarer Schalter 35 31 Steuerleitung		5	Datenausgang
Versorgungsspannungsleitung Digitale Logik  Master-Latchschaltung 11 Slave-Latchschaltung 12 Trennschaltung 13 Signalverzögerungsschaltung 13a Inverterkette 13b Inverterstufe 14 Dynamischer Knoten 15 Kapazität 20 16 Leitung 17 Leitung 18 Inverter 19 Steuerbarer Schalter 20 Leitung 21 Inverter 22 Steuerleitung 23 Steuerleitung 24 Steuerbarer Schaltung 25 Steuerleitung 26 Steuerbarer Schaltung 27 Steuerleitung 28 Steuerbarer Schaltung 29 Kopplungstrennschaltung 30 Steuerbarer Schalter 35 31 Steuerleitung		6	Leitung
9 Digitale Logik 10 Master-Latchschaltung 11 Slave-Latchschaltung 12 Trennschaltung 13 Signalverzögerungsschaltung 13a Inverterkette 13b Inverterstufe 14 Dynamischer Knoten 15 Kapazität 20 16 Leitung 17 Leitung 18 Inverter 19 Steuerbarer Schalter 20 Leitung 25 Z1 Inverter 22 Steuerleitung 23 Steuerleitung 24 Steuerbarer Schaltung 25 Steuerleitung 26 Steuerbarer Schaltung 27 Steuerleitung 28 Steuerbarer Schaltung 29 Kopplungstrennschaltung 30 Steuerbarer Schalter 35 31 Steuerleitung		7	Versorgungsspannungsanschluss
10 Master-Latchschaltung 11 Slave-Latchschaltung 12 Trennschaltung 13 Signalverzögerungsschaltung 13a Inverterkette 13b Inverterstufe 14 Dynamischer Knoten 15 Kapazität 20 16 Leitung 17 Leitung 18 Inverter 19 Steuerbarer Schalter 20 Leitung 21 Inverter 22 Steuerleitung 23 Steuerleitung 24 Steuerbarer Schaltung 25 Steuerleitung 30 26 Steuerbarer Schaltung 27 Steuerleitung 28 Steuerleitung 29 Kopplungstrennschaltung 30 Steuerbarer Schalter 35 31 Steuerleitung	10	8	Versorgungsspannungsleitung
Slave-Latchschaltung 12 Trennschaltung 13 Signalverzögerungsschaltung 13a Inverterkette 13b Inverterstufe 14 Dynamischer Knoten 15 Kapazität 20 16 Leitung 17 Leitung 18 Inverter 19 Steuerbarer Schalter 20 Leitung 25 21 Inverter 22 Steuerleitung 23 Steuerleitung 24 Steuerbarer Schaltung 25 Steuerleitung 26 Steuerleitung 27 Steuerleitung 28 Steuerleitung 29 Kopplungstrennschaltung 30 Steuerbarer Schalter 35 31 Steuerleitung		9	Digitale Logik
12 Trennschaltung 13 Signalverzögerungsschaltung 13a Inverterkette 13b Inverterstufe 14 Dynamischer Knoten 15 Kapazität 20 16 Leitung 17 Leitung 18 Inverter 19 Steuerbarer Schalter 20 Leitung 21 Inverter 22 Steuerleitung 23 Steuerleitung 24 Steuerbarer Schaltung 25 Steuerleitung 30 26 Steuerbarer Schaltung 27 Steuerleitung 28 Steuerbarer Schaltung 29 Kopplungstrennschaltung 30 Steuerbarer Schalter 35 31 Steuerleitung		10	Master-Latchschaltung
13 Signalverzögerungsschaltung 13a Inverterkette 13b Inverterstufe 14 Dynamischer Knoten 15 Kapazität 20 16 Leitung 17 Leitung 18 Inverter 19 Steuerbarer Schalter 20 Leitung 21 Inverter 22 Steuerleitung 23 Steuerleitung 24 Steuerbarer Schaltung 25 Steuerleitung 30 26 Steuerbarer Schaltung 27 Steuerleitung 28 Steuerbarer Schaltung 29 Kopplungstrennschaltung 30 Steuerbarer Schalter 35 31 Steuerleitung		11	Slave-Latchschaltung
13a Inverterkette 13b Inverterstufe 14 Dynamischer Knoten 15 Kapazität 20 16 Leitung 17 Leitung 18 Inverter 19 Steuerbarer Schalter 20 Leitung 25 21 Inverter 22 Steuerleitung 23 Steuerleitung 24 Steuerbarer Schaltung 25 Steuerleitung 26 Steuerleitung 27 Steuerleitung 28 Steuerleitung 29 Kopplungstrennschaltung 30 Steuerbarer Schalter 35 31 Steuerleitung		12	Trennschaltung
13b Inverterstufe 14 Dynamischer Knoten 15 Kapazität 20 16 Leitung 17 Leitung 18 Inverter 19 Steuerbarer Schalter 20 Leitung 25 21 Inverter 22 Steuerleitung 23 Steuerleitung 24 Steuerbarer Schaltung 25 Steuerleitung 26 Steuerbarer Schaltung 27 Steuerleitung 28 Steuerbarer Schaltung 29 Kopplungstrennschaltung 30 Steuerbarer Schalter 35 31 Steuerleitung	15	13	Signalverzögerungsschaltung
Dynamischer Knoten  15 Kapazität  20 16 Leitung  17 Leitung  18 Inverter  19 Steuerbarer Schalter  20 Leitung  25 21 Inverter  22 Steuerleitung  23 Steuerleitung  24 Steuerbarer Schaltung  25 Steuerleitung  30 26 Steuerbarer Schaltung  27 Steuerleitung  28 Steuerbarer Schaltung  29 Kopplungstrennschaltung  30 Steuerbarer Schaltung  30 Steuerbarer Schaltung  31 Steuerbarer Schaltung  32 Steuerbarer Schaltung  33 Steuerbarer Schaltung  34 Steuerbarer Schaltung  35 Steuerbarer Schaltung  36 Steuerbarer Schaltung  37 Steuerbarer Schaltung  38 Steuerbarer Schaltung  39 Steuerbarer Schaltung  30 Steuerbarer Schalter  35 Steuerleitung		13a	Inverterkette
15 Kapazität  20 16 Leitung  17 Leitung  18 Inverter  19 Steuerbarer Schalter  20 Leitung  25 21 Inverter  22 Steuerleitung  23 Steuerleitung  24 Steuerbarer Schaltung  25 Steuerleitung  30 26 Steuerbarer Schaltung  27 Steuerleitung  28 Steuerbarer Schaltung  29 Kopplungstrennschaltung  30 Steuerbarer Schalter  35 31 Steuerleitung		13b	Inverterstufe
Leitung 17 Leitung 18 Inverter 19 Steuerbarer Schalter 20 Leitung 25 21 Inverter 22 Steuerleitung 23 Steuerleitung 24 Steuerbarer Schaltung 25 Steuerleitung 26 Steuerleitung 27 Steuerleitung 28 Steuerbarer Schaltung 29 Kopplungstrennschaltung 30 Steuerbarer Schalter 35 31 Steuerleitung		14	Dynamischer Knoten
17 Leitung 18 Inverter 19 Steuerbarer Schalter 20 Leitung 25 21 Inverter 22 Steuerleitung 23 Steuerleitung 24 Steuerbarer Schaltung 25 Steuerleitung 30 26 Steuerbarer Schaltung 27 Steuerleitung 28 Steuerbarer Schaltung 29 Kopplungstrennschaltung 30 Steuerbarer Schalter 35 31 Steuerleitung		15	Kapazität
18 Inverter 19 Steuerbarer Schalter 20 Leitung 25 21 Inverter 22 Steuerleitung 23 Steuerleitung 24 Steuerbarer Schaltung 25 Steuerleitung 30 26 Steuerbarer Schaltung 27 Steuerleitung 28 Steuerbarer Schaltung 29 Kopplungstrennschaltung 30 Steuerbarer Schalter 35 31 Steuerleitung	20	16	Leitung
Leitung  20 Leitung  21 Inverter  22 Steuerleitung  23 Steuerleitung  24 Steuerbarer Schaltung  25 Steuerleitung  30 26 Steuerbarer Schaltung  27 Steuerleitung  28 Steuerbarer Schaltung  29 Kopplungstrennschaltung  30 Steuerbarer Schalter  35 31 Steuerleitung		17	Leitung
Leitung  25 21 Inverter  22 Steuerleitung  23 Steuerleitung  24 Steuerbarer Schaltung  25 Steuerleitung  30 26 Steuerbarer Schaltung  27 Steuerleitung  28 Steuerbarer Schaltung  29 Kopplungstrennschaltung  30 Steuerbarer Schalter  35 31 Steuerleitung		18	Inverter
25 21 Inverter 22 Steuerleitung 23 Steuerleitung 24 Steuerbarer Schaltung 25 Steuerleitung 30 26 Steuerbarer Schaltung 27 Steuerleitung 28 Steuerbarer Schaltung 29 Kopplungstrennschaltung 30 Steuerbarer Schalter 35 31 Steuerleitung		19	Steuerbarer Schalter
22 Steuerleitung 23 Steuerleitung 24 Steuerbarer Schaltung 25 Steuerleitung 30 26 Steuerbarer Schaltung 27 Steuerleitung 28 Steuerbarer Schaltung 29 Kopplungstrennschaltung 30 Steuerbarer Schalter 35 31 Steuerleitung		20	Leitung
23 Steuerleitung 24 Steuerbarer Schaltung 25 Steuerleitung 30 26 Steuerbarer Schaltung 27 Steuerleitung 28 Steuerbarer Schaltung 29 Kopplungstrennschaltung 30 Steuerbarer Schalter 35 31 Steuerleitung	25	21	Inverter
24 Steuerbarer Schaltung 25 Steuerleitung 30 26 Steuerbarer Schaltung 27 Steuerleitung 28 Steuerbarer Schaltung 29 Kopplungstrennschaltung 30 Steuerbarer Schalter 35 31 Steuerleitung		22	Steuerleitung
25 Steuerleitung 30 26 Steuerbarer Schaltung 27 Steuerleitung 28 Steuerbarer Schaltung 29 Kopplungstrennschaltung 30 Steuerbarer Schalter 35 31 Steuerleitung		23	Steuerleitung
30 26 Steuerbarer Schaltung 27 Steuerleitung 28 Steuerbarer Schaltung 29 Kopplungstrennschaltung 30 Steuerbarer Schalter 35 31 Steuerleitung		24	Steuerbarer Schaltung
27 Steuerleitung 28 Steuerbarer Schaltung 29 Kopplungstrennschaltung 30 Steuerbarer Schalter 35 31 Steuerleitung		25	Steuerleitung
28 Steuerbarer Schaltung 29 Kopplungstrennschaltung 30 Steuerbarer Schalter 35 31 Steuerleitung	30	26	Steuerbarer Schaltung
29 Kopplungstrennschaltung 30 Steuerbarer Schalter 35 31 Steuerleitung		27	Steuerleitung
30 Steuerbarer Schalter 35 31 Steuerleitung		28	Steuerbarer Schaltung
35 31 Steuerleitung			Kopplungstrennschaltung
			Steuerbarer Schalter
32 Logikschaltung	35		•
		32	Logikschaltung

5

## Neue Patentansprüche

- 1. Master-Latchschaltung mit Signalpegelverschiebung für ein Flip-Flop, das durch ein Taktsignal (Clk) getaktet wird, wobei die Master-Latchschaltung (10) aufweist:
- (a) eine Signalverzögerungsschaltung (13), die das anliegende Taktsignal (Clk) mit einer bestimmten Zeitverzögerung ( $\Delta T$ ) verzögert; und
- (b) einen Schaltungsknoten (14), der in einer Aufladephase, in der das anliegende Taktsignal (Clk) logisch niedrig ist, auf eine Betriebsspannung ( $V_B$ ) aufgeladen wird, und der in einer Auswertephase, wenn das anliegende Taktsignal (Clk) und das verzögerte Taktsignal ( $Clk_{DELAr}$ ) logisch hoch sind, abhängig von einem anliegenden Datensignal (D), entladbar ist,
- 15 (c) wobei der Schaltungsknoten (14) über mindestens einen Kondensator (15) an einem Referenzpotenzial anliegt.
- Master-Latchschaltung nach Anspruch 1,
   d a d u r c h g e k e n n z e i c h n e t ,
   dass der Schaltungsknoten (14) in der Auswertephase entladen wird, wenn das anliegende Datensignal (D) logisch hoch ist, und dass der Schaltungsknoten (14) in der Auswertephase nicht entladen wird, wenn das anliegende Datensignal (D) logisch niedrig ist.
- Master-Latchschaltung nach Anspruch 1,
  d a d u r c h g e k e n n z e i c h n e t ,
  dass der Schaltungsknoten (14) mit einem Eingang einer ersten
   Trennschaltung (12) verbunden ist, die durch das Taktsignal
  (Clk) getaktet wird.
- Master-Latchschaltung nach Anspruch 3,
   dadurch gekennzeichnet,
   dass die erste Trennschaltung (12) einen Ausgang aufweist,
   der mit einer Slave-Latchschaltung (11) verbunden ist, welche

das Ausgangssignal der Master-Latchschaltung (10) zwischenspeichert.

- 5. Master-Latchschaltung nach Anspruch 4,
  5 dadurch gekennzeichnet,
  dass der Slave-Latchschaltung (11) ein Inverter (18) nachgeschaltet ist.
- Master-Latchschaltung nach Anspruch 3 bis 5,
   d a d u r c h g e k e n n z e i c h n e t ,
   dass der Ausgang der ersten Trennschaltung (12) über eine zweite getaktete Trennschaltung (29) an den Eingang der ersten Trennschaltung (12) rückgekoppelt ist, wobei die zweite Trennschaltung (29) mit dem verzögerten Taktsignal (ClkDELAY)
   getaktet wird.
- 7. Master-Latchschaltung nach Anspruch 1,
  d a d u r c h g e k e n n z e i c h n e t ,
  dass die Master-Latchschaltung (10) einen ersten steuerbaren
  20 Schalter (19) aufweist, der durch das invertierte Taktsignal
  (Clk) angesteuert wird, und der die anliegende Betriebsspannung (VB) an den Schaltungsknoten (14) schaltet, wenn das
  Taktsignal (Clk) logisch niedrig ist.
- 8. Master-Latchschaltung nach Anspruch 7,
  dadurch gekennzeichnet,
  dass der erste steuerbare Schalter (19) ein PMOS-Transistor
  ist.
- 9. Master-Latchschaltung nach Anspruch 1, dadurch gekennzeichnet, dass die Master-Latchschaltung (10) einen zweiten steuerbaren Schalter (24), einen dritten steuerbaren Schalter (26), und 35 einen vierten steuerbaren Schalter (28) aufweist, die zueinander in Reihe zwischen dem Schaltungsknoten (14)

und dem Referenzpotenzial (GND) geschaltet sind.

- 10. Master-Latchschaltung nach Anspruch 9, dad urch gekennzeichnet, dass der zweite steuerbare Schalter (24) durch das verzögerte invertierte Taktsignal ( $\overline{Clk}_{DELAY}$ ) angesteuert wird.
- 11. Master-Latchschaltung nach Anspruch 9,
  d a d u r c h g e k e n n z e i c h n e t ,
  dass der dritte steuerbare Schalter (26) durch das anliegende
  10 Datensignal (D) angesteuert wird.
- 12. Master-Latchschaltung nach Anspruch 9,
  d a d u r c h g e k e n n z e i c h n e t ,
  dass der vierte steuerbare Schalter (28) durch das Taktsignal
  (Clk) angesteuert wird.
- 13. Master-Latchschaltung nach Anspruch 10 bis 12,
  d a d u r c h g e k e n n z e i c h n e t ,
  dass der zweite, dritte und vierte Schalter (24, 26, 28)
  20 NMOS-Transistoren sind.
- 14. Master-Latchschaltung nach Anspruch 9,
  d a d u r c h g e k e n n z e i c h n e t ,
  dass parallel zu dem zweiten, dritten und vierten Schalter
  25 (24, 26, 28) der Kondensator (15) geschaltet ist.
- 15. Master-Latchschaltung nach Anspruch 1,
  d a d u r c h g e k e n n z e i c h n e t ,
  dass die Zeitverzögerung (ΔT) der Signalverzögerungsschaltung (13) einstellbar ist.
- 16. Master-Latchschaltung nach Anspruch 14,
  d a d u r c h g e k e n n z e i c h n e t ,
  dass die Zeitkonstante (τ), mit welcher der Kondensator (15)
  35 über die seriell verschalteten Schalter (24, 26, 28) während der Auswertephase entladen wird, wenn das anliegende Daten-

signal (D) logisch hoch ist, kleiner ist als die Zeitverzögerung ( $\Delta T$ ) der Signalverzögerungsschaltung ( $\tau << \Delta T$ ).

17. Master-Latchschaltung nach Anspruch 1,

20

- 5 dadurch gekennzeichnet, dass die Zeitverzögerung ( $\Delta T$ ) der Signalverzögerungsschaltung (13) kleiner ist als die Zeitperiode des Taktsignals (Clk) ( $\Delta T$  <<<  $T_{\text{Clk}}$ ).
- 10 18. Master-Latchschaltung nach Anspruch 1,
  d a d u r c h g e k e n n z e i c h n e t ,
  dass die Signalverzögerungsschaltung (13) durch mehrere in
  Reihe geschaltete Inverterstufen gebildet ist.
- 19. Master-Latchschaltung nach Anspruch 1,
  d a d u r c h g e k e n n z e i c h n e t ,
  dass das Datensignal (D) steuerbare Schalter (24, 26, 28) ansteuert, die Transistoren des gleichen Typs (NMOS; PMOS) sind.
- 20. Master-Latchschaltung nach Anspruch 1,
  d a d u r c h g e k e n n z e i c h n e t ,
  dass die Master-Latchschaltung (10) nur eine einzige Versorgungsspannung aufweist.
  - 21. Master-Latchschaltung nach Anspruch 1, dadurch gekennzeichnet, dass die Kapazität des Kondensators (15) programmierbar ist.
- 30 22.Verwendung einer Master-Latchschaltung (10) nach Anspruch 1 für ein flankengetriggertes Flip-Flop (1) mit einer Slave-Latchschaltung (11) zum Zwischenspeichern des Ausgangssignals der Master-Latchschaltung (10) und mit einer getakteten Trennschaltung (12) zum Trennen der Master-35 Latchschaltung (10) von der Slave-Latchschaltung (11).

1/11

FIG 1 Stand der Technik

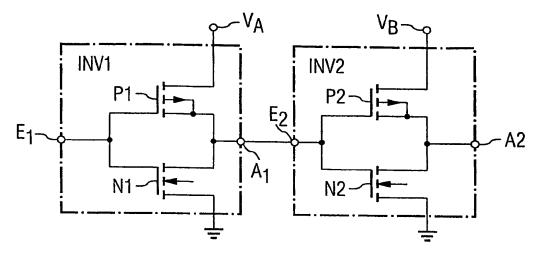


FIG 2 Stand der Technik

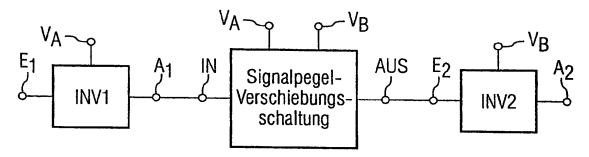
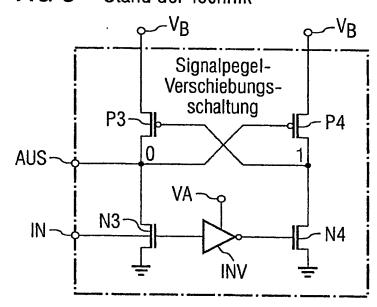


FIG 3 Stand der Technik



SS Slave-Latch 送 Flankengetriggertes Flip Flop 흜 16 Master-Latch 쑰 FIG 4 Stand der Technik 送 ă

3/11 FIG 5 Stand der Technik

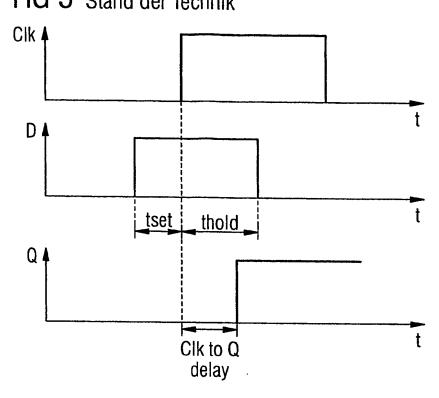


FIG 6 Stand der Technik

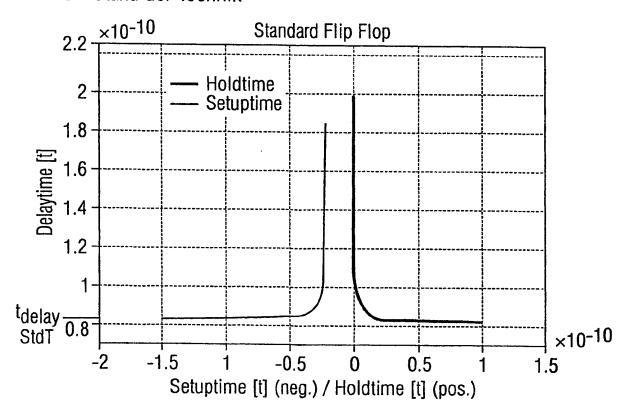
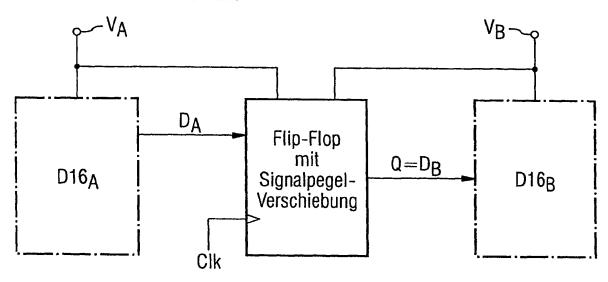
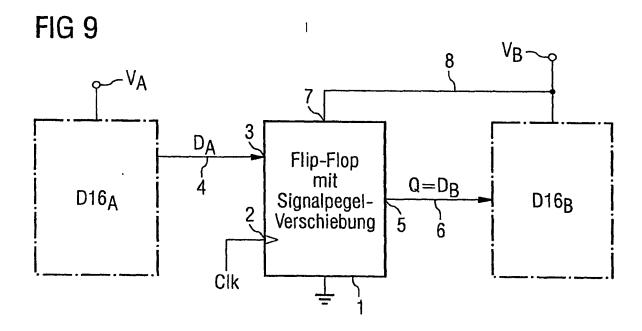
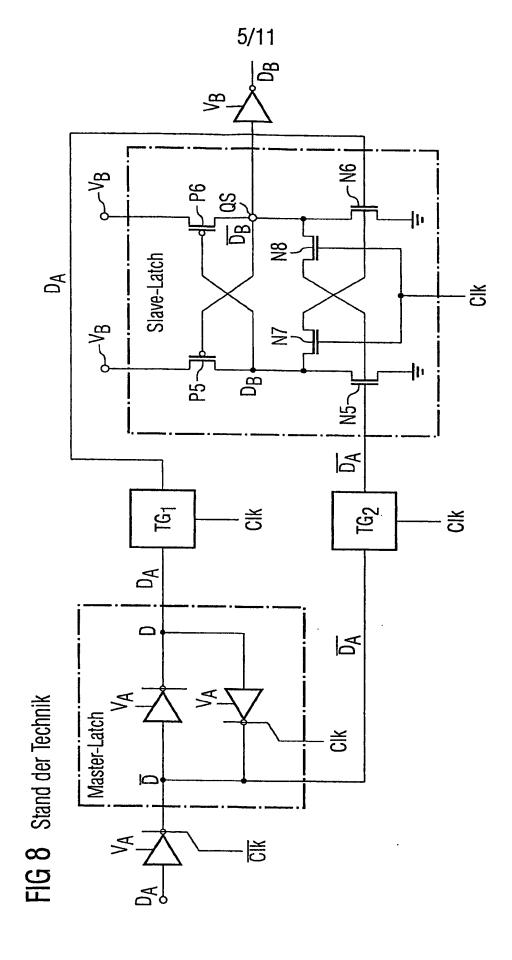
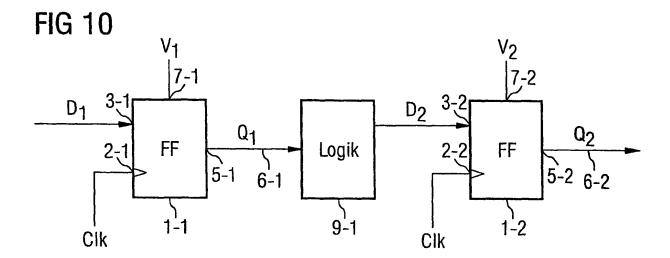


FIG 7 Stand der Technik

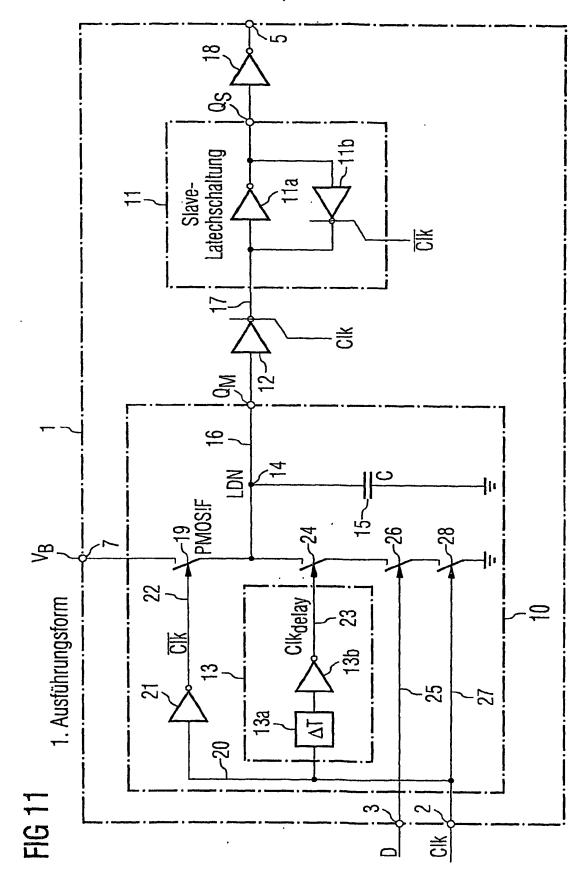




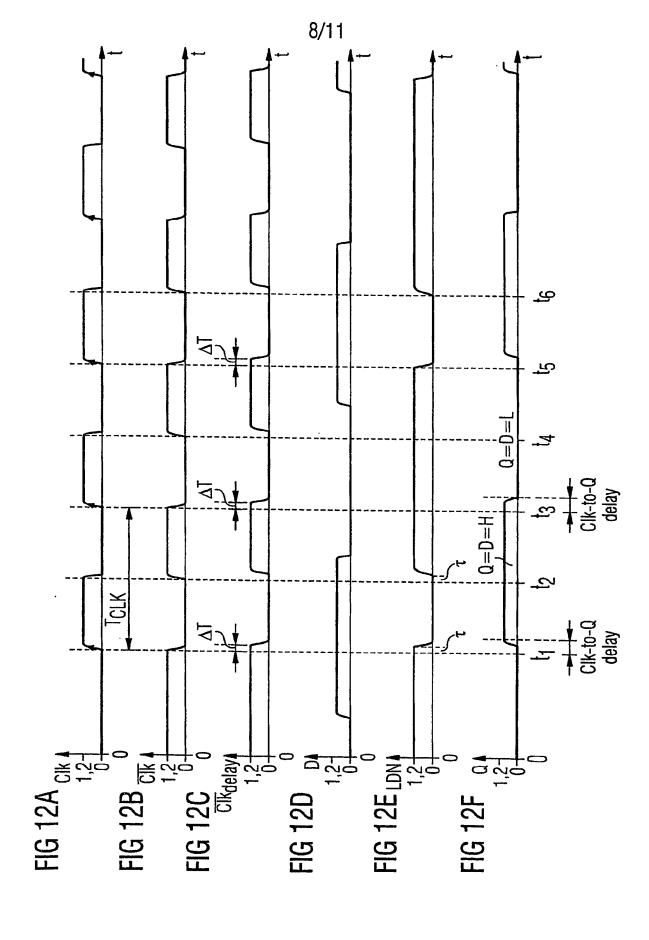




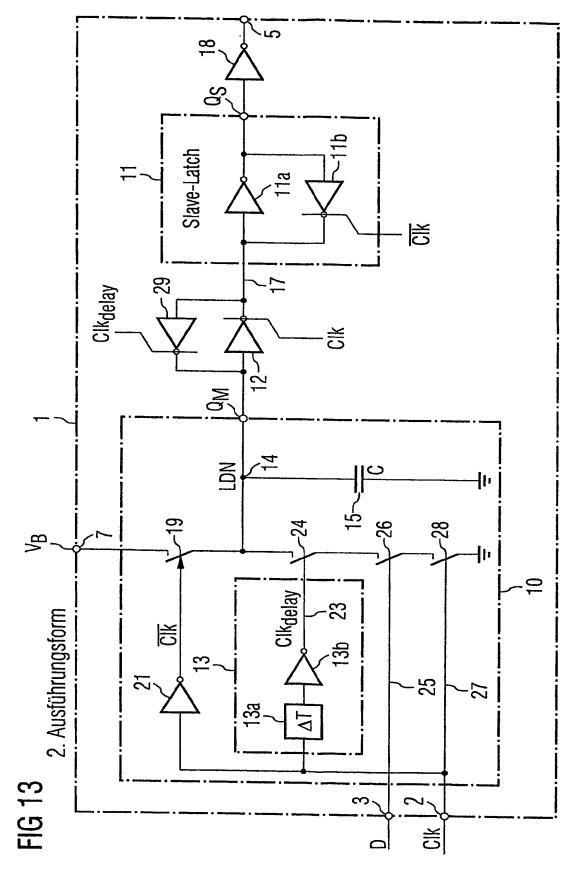




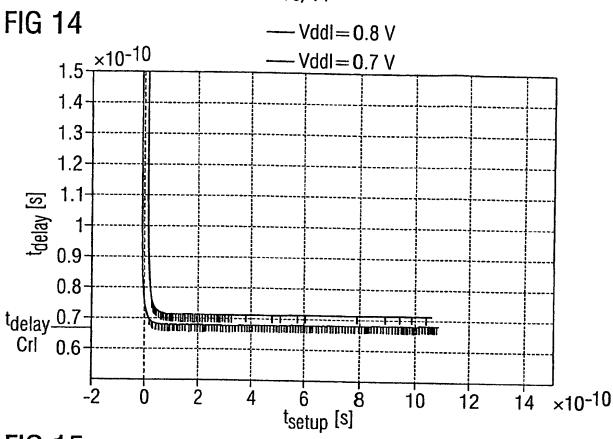
WO 2005/039050 PCT/EP2004/009853



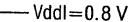


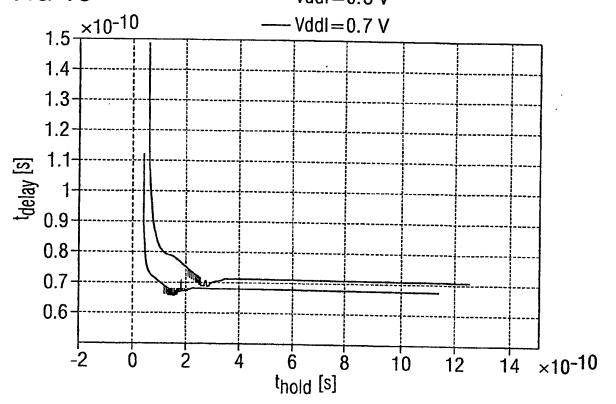


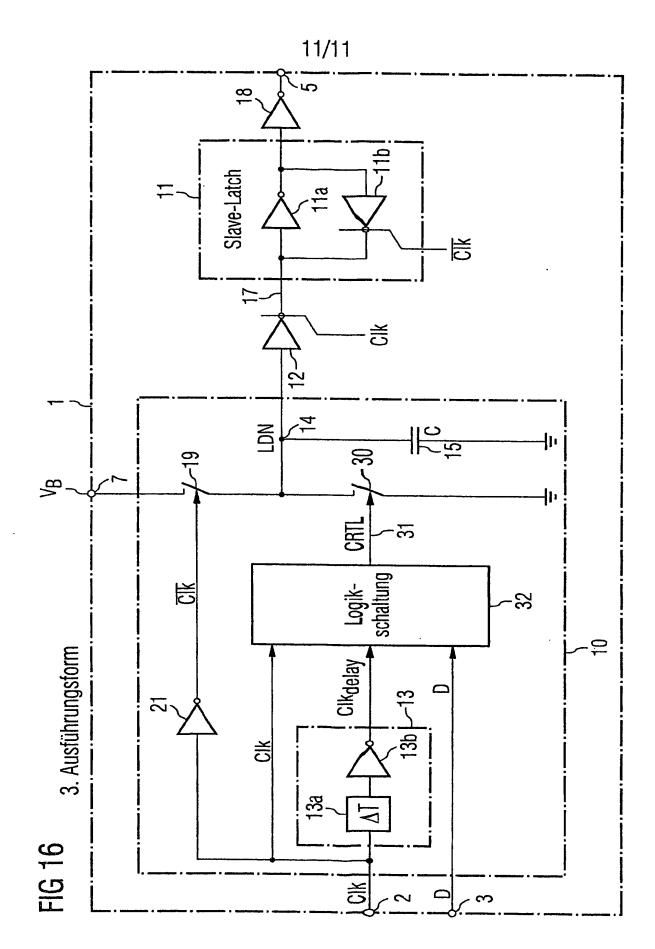




**FIG 15** 







## INTERPATIONAL SEARCH REPORT

International Application No
PCT/EP2004/009853

A. CLASSIFICATION OF SUBJECT MATTER IPC 7 H03K3/037 H03K3/356 According to International Patent Classification (IPC) or to both national classification and IPC B. FIELDS SEARCHED Minimum documentation searched (classification system followed by classification symbols) IPC 7 H03K Documentation searched other than minimum documentation to the extent that such documents are included in the fields searched Electronic data base consulted during the International search (name of data base and, where practical, search terms used) EPO-Internal, PAJ, WPI Data, INSPEC, IBM-TDB C. DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT Category \* Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages Relevant to claim No. χ US 5 764 089 A (PARTOVI ET AL) 9 June 1998 (1998-06-09) 7-20,22column 1, line 55 - column 2, line 15 column 4, line 29 - column 8, line 28; Α 6,21 figures 3-5 X US 6 507 228 B2 (BOERSTLER DAVID WILLIAM ET AL) 14 January 2003 (2003-01-14) 7-20,22cited in the application the whole document 3-6,21A US 6 043 698 A (HILL ET AL) 1-22 28 March 2000 (2000-03-28) the whole document US 3 976 984 A (HIRASAWA ET AL) A 1-22 24 August 1976 (1976-08-24) the whole document Further documents are listed in the continuation of box C. Patent family members are listed in annex. Special categories of cited documents: \*T\* later document published after the International filing date or priority date and not in conflict with the application but cited to understand the principle or theory underlying the invention \*A\* document defining the general state of the art which is not considered to be of particular relevance "E" earlier document but published on or after the international "X" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered novel or cannot be considered to involve an inventive step when the document is taken alone \*L\* document which may throw doubts on priority claim(s) or which is cited to establish the publication date of another citation or other special reason (as specified) "Y" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered to involve an inventive step when the document is combined with one or more other such docu-"O" document referring to an oral disclosure, use, exhibition or ments, such combination being obvious to a person skilled in the art. document published prior to the international filing date but later than the priority date claimed "&" document member of the same patent family Date of the actual completion of the international search Date of mailing of the international search report 29 March 2005 07/04/2005 Name and mailing address of the ISA Authorized officer European Patent Office, P.B. 5818 Patentlaan 2 NL - 2280 HV Rijswijk Tel. (+31-70) 340-2040, Tx. 31 651 epo ni, Fax: (+31-70) 340-3016 Meulemans, B

## INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International application No.

### PCT/EP2004/009853

Box I	Observations where certain claims were found unsearchable (Continuation of item 1 of first sheet)
This inte	mational search report has not been established in respect of certain claims under Article 17(2)(a) for the following reasons:
1.	Claims Nos.: because they relate to subject matter not required to be searched by this Authority, namely:
2.	Claims Nos.: because they relate to parts of the international application that do not comply with the prescribed requirements to such an extent that no meaningful international search can be carried out, specifically:
3.	Claims Nos.: because they are dependent claims and are not drafted in accordance with the second and third sentences of Rule 6.4(a).
Box II	Observations where unity of invention is lacking (Continuation of item 2 of first sheet)
This Inte	ernational Searching Authority found multiple inventions in this international application, as follows:  SEE SUPPLENTAL SHEET
1.	As all required additional search fees were timely paid by the applicant, this international search report covers all searchable claims.
2. <b>X</b>	As all searchable claims could be searched without effort justifying an additional fee, this Authority did not invite payment of any additional fee.
3.	As only some of the required additional search fees were timely paid by the applicant, this international search report covers only those claims for which fees were paid, specifically claims Nos.:
4.	No required additional search fees were timely paid by the applicant. Consequently, this international search report is restricted to the invention first mentioned in the claims; it is covered by claims Nos.:
Remar	k on Protest  The additional search fees were accompanied by the applicant's protest.  No protest accompanied the payment of additional search fees.

#### INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International application No.

PCT/EP2004/009853

The International Searching Authority has determined that this international application contains multiple (groups of) inventions, as follows:

1. Claims 1-20, 22

Master latch circuit with a separation circuit clocked by a delayed clock signal.

2. Claim 21

Master latch circuit with a capacitor with programmable capacitance.

## INTENATIONAL SEARCH REPORT

Information on patent family members

International Application No PCT/EP2004/009853

Patent document cited in search report		Pubilcation date		Patent family member(s)	Publication date
US 5764089	Α	09-06-1998	US US US	6087872 A 5990717 A 5774005 A	11-07-2000 23-11-1999 30-06-1998
US 6507228	B2	07-11-2002	US	2002163372 A	1 07-11-2002
US 6043698	Α	28-03-2000	NONE		
US 3976984	Α	24-08-1976	JP JP JP JP CH DE FR GB	50147845 A 50147846 A 50147847 A 50147848 A 50147849 A 588787 A 2522341 A 2272536 A 1514964 A	27-11-1975 27-11-1975 27-11-1975 27-11-1975 15-06-1977 1 27-11-1975 1 19-12-1975

a. Klassifizierung des anmeldungsgegenstandes IPK 7 H03K3/037 H03K3/356 Nach der Internationalen Patentklassifikation (IPK) oder nach der nationalen Klassifikation und der IPK B. RECHERCHIERTE GEBIETE Recherchlerter Mindestprüfstoff (Klassifikationssystem und Klassifikationssymbole) IPK 7 H03K Recherchlerte aber nicht zum Mindestprüfstoff gehörende Veröffentlichungen, soweit diese unter die recherchlerten Gebiete fallen Während der internationalen Recherche konsultierte elektronische Datenbank (Name der Datenbank und evtl. verwendete Suchbegriffe) EPO-Internal, PAJ, WPI Data, INSPEC, IBM-TDB C. ALS WESENTLICH ANGESEHENE UNTERLAGEN Kategorie® Bezeichnung der Veröffentlichung, soweit erforderlich unter Angabe der in Betracht kommenden Teile Betr. Anspruch Nr. X US 5 764 089 A (PARTOVI ET AL) 1-5 9. Juni 1998 (1998-06-09) 7-20,22 Spalte 1, Zeile 55 - Spalte 2, Zeile 15 Spalte 4, Zeile 29 - Spalte 8, Zeile 28; 6,21 Abbildungen 3-5 US 6 507 228 B2 (BOERSTLER DAVID WILLIAM X ET AL) 14. Januar 2003 (2003-01-14) 7-20,22 in der Anmeldung erwähnt das ganze Dokument 3-6,21US 6 043 698 A (HILL ET AL) 1-22 28. März 2000 (2000-03-28) das ganze Dokument Α US 3 976 984 A (HIRASAWA ET AL) 1-22 24. August 1976 (1976-08-24) das ganze Dokument Weitere Veröffentlichungen sind der Fortsetzung von Feld C zu Siehe Anhang Patentfamilie Besondere Kategorien von angegebenen Veröffentlichungen \*T\* Spätere Veröffentlichung, die nach dem Internationalen Anmeldedatum oder dem Prioritätsdatum veröffentlicht worden ist und mit der Anmeldung nicht kollidiert, sondern nur zum Verständnis des der Erfindung zugrundellegenden Prinzips oder der ihr zugrundellegenden Theorie angegeben ist 'A" Veröffentlichung, die den allgemeinen Stand der Technik definiert, aber nicht als besonders bedeutsam anzusehen ist \*E\* älteres Dokument, das jedoch erst am oder nach dem internationalen Anmeldedatum veröffentlicht worden ist \*L\* Veröffentlichung, die geelgnet ist, einen Prioritätsanspruch zweifelhaft er-scheinen zu lassen, oder durch die das Veröffentlichungsdatum einer anderen im Recherchenbericht genannten Veröffentlichung belegt werden soll oder die aus einem anderen besonderen Grund angegeben ist (wie Veröffentlichung von besonderer Bedeutung; die beanspruchte Erfindung kann allein aufgrund dieser Veröffentlichung nicht als neu oder auf erfinderischer Tätigkeit beruhend betrachtet werden Veröffentlichung von besonderer Bedeutung; die beanspruchte Erfindung kann nicht als auf erfinderischer Tätigkeit beruhend betrachtet werden, wenn die Veröffentlichung mit einer oder mehreren anderen Veröffentlichungen dieser Kategorie in Verbindung gebracht wird und diese Verbindung für einen Fachmann naheliegend ist soll oder die aus einem anderen besonderen Grund angegeben ist (wie ausgeführt)

"O" Veröffentlichung, die sich auf eine mündliche Offenbarung, eine Benutzung, eine Ausstellung oder andere Maßnahmen bezieht

"P" Veröffentlichung, die vor dem internationalen Anmeldedatum, aber nach dem beanspruchten Prioritätsdatum veröffentlicht worden ist "&" Veröffentlichung, die Mitglied derselben Patentfamilie ist Datum des Abschlusses der Internationalen Recherche Absendedatum des Internationalen Recherchenberichts 29. März 2005 07/04/2005 Name und Postanschrift der Internationalen Recherchenbehörde Bevollmächtigter Bediensteter Europäisches Patentamt, P.B. 5818 Patentlaan 2 Europascries Patentam, P.B. 5818 Patenti NL – 2280 HV Rijswijk Tel. (+31–70) 340–2040, Tx. 31 651 epo nl, Fax: (+31–70) 340–3016 Meulemans, B

## INTERNATIONALER RECHERCHENBERICHT

Internationales Aktenzeichen PCT/EP2004/009853

Fold II. Pomodungon zu den Angreichen, die siete et
Feld II Bemerkungen zu den Ansprüchen, die sich als nicht recherchierbar erwiesen haben (Fortsetzung von Punkt 2 auf Blatt 1
Gemäß Artikel 17(2)a) wurde aus folgenden Gründen für bestimmte Ansprüche kein Recherchenbericht erstellt:
Ansprüche Nr.     weil sie sich auf Gegenstände beziehen, zu deren Recherche die Behörde nicht verpflichtet ist, nämlich
2. Ansprüche Nr. well sie sich auf Teile der Internationalen Anmetdung beziehen, die den vorgeschriebenen Anforderungen so wenig entsprechen, daß eine sinnvolle Internationale Recherche nicht durchgeführt werden kann, nämlich
3. Ansprüche Nr. weil es sich dabei um abhängige Ansprüche handelt, die nicht entsprechend Satz 2 und 3 der Regel 6.4 a) abgefaßt sind.
Feld III Bemerkungen bei mangelnder Einheitlichkeit der Erfindung (Fortsetzung von Punkt 3 auf Blatt 1)
Die internationale Recherchenbehörde hat festgestellt, daß diese internationale Anmeldung mehrere Erfindungen enthält:
siehe Zusatzblatt
Da der Anmelder alle erforderlichen zusätzlichen Recherchengebühren rechtzeitig entrichtet hat, erstreckt sich dieser internationale Recherchenbericht auf alle recherchierbaren Ansprüche.
2. X Da für alle recherchierbaren Ansprüche die Recherche ohne einen Arbeitsaufwand durchgeführt werden konnte, der eine zusätzliche Recherchengebühr gerechtfertigt hätte, hat die Behörde nicht zur Zahlung einer solchen Gebühr aufgefordert.
3. Da der Anmelder nur einige der erforderlichen zusätzlichen Recherchengebühren rechtzeitig entrichtet hat, erstreckt sich dieser internationale Recherchenbericht nur auf die Ansprüche, für die Gebühren entrichtet worden sind, nämlich auf die Ansprüche Nr.
4. Der Anmeider hat die erforderlichen zusätzlichen Recherchengebühren nicht rechtzeitig entrichtet. Der internationale Recherchenbericht beschränkt sich daher auf die in den Ansprüchen zuerst erwähnte Erfindung; diese ist in folgenden Ansprüchen erfaß:
Bemerkungen hinsichtlich eines Widerspruchs  Die zusätzlichen Gebühren wurden vom Anmelder unter Widerspruch gezahlt.  Die Zahlung zusätzlicher Recherchengebühren erfolgte ohne Widerspruch.

#### **WEITERE ANGABEN**

PCT/ISA/ 210

Die internationale Recherchenbehörde hat festgestellt, dass diese internationale Anmeldung mehrere (Gruppen von) Erfindungen enthält, nämlich:

1. Ansprüche: 1-20,22

Master-Latchschaltung mit einer mit einem verzögerten Taktsignal getakteten Trennschaltung

2. Anspruch: 21

 ${\bf Master-Latchschaltung\ mit\ einem\ Kondensator\ mit\ einer} \\ {\bf programmierbaren\ Kapazit\"{a}t}$ 

## INTERNATIONALER :CHERCHENBERICHT

Angaben zu Veröffentlichungen, die zur selben Patentfamilie gehören

Internationales Aktenzeichen
PCT/EP2004/009853

Im Recherchenbericht angeführtes Patentdokument			Datum der Veröffentlichung	Mitglied(er) der Patentfamilie			Datum der Veröffentlichung
us 	5764089	A	09-06-1998	US US US	6087872 5990717 5774005	A	11-07-2000 23-11-1999 30-06-1998
US	6507228	82	07-11-2002	US	2002163372	A1	07-11-2002
US	6043698	Α	28-03-2000	KEI	NE	سب جبي في جبياً أفقة البينة ا	
US	3976984	A	24-08-1976	JP JP JP JP CH DE FR GB	50147848 50147849	A A A A A A A A A A A A	27-11-1975 27-11-1975 27-11-1975 27-11-1975 27-11-1975 15-06-1977 27-11-1975 19-12-1975 21-06-1978

# This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning Operations and is not part of the Official Record

## **BEST AVAILABLE IMAGES**

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images include but are not limited to the items checked:

□ BLACK BORDERS
IMAGE CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
FADED TEXT OR DRAWING
BLURRED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING
☐ SKEWED/SLANTED IMAGES
☐ COLOR OR BLACK AND WHITE PHOTOGRAPHS
GRAY SCALE DOCUMENTS
LINES OR MARKS ON ORIGINAL DOCUMENT
☐ REFERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE POOR QUALITY
П отнер.

## IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.